精度検査データの実力平均値【自動スイベルステージ】



真鍮 / アルミ /クロスローラガイド / ウォーム&ウォームホイール

| 型式 | | SA04B | -RT02 | 02 SA04B-RM02 | | SA05B-RT02 | | SA05B-RM02 | | SA05B-RB02 | | SA07A-RT02 | | SA07A-RM02 | | SA07A-RB02 | |
|------------|---------------|-------|--------|---------------|--------|------------|--------|------------|--------|------------|--------|------------|--------|------------|--------|------------|--------|
| スペック・平均値 | | Spec. | AVE. | Spec. | AVE. | Spec. | AVE. | Spec. | AVE. | Spec. | AVE. | Spec. | AVE. | Spec. | AVE. | Spec. | AVE. |
| 繰り返し位置決め精度 | (±deg) | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 |
| ロストモーション | (deg) | 0.004 | 0.0016 | 0.004 | 0.0013 | 0.003 | 0.0016 | 0.003 | 0.0011 | 0.003 | 0.0009 | 0.003 | 0.0007 | 0.003 | 0.0006 | 0.003 | 0.0004 |
| バックラッシュ | (deg) | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0002 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 |
| モーメント荷重 | (arcsec/N•cm) | 0.41 | 0.297 | 0.41 | 0.296 | 0.31 | 0.205 | 0.31 | 0.19 | 0.31 | 0.195 | 0.09 | 0.045 | 0.09 | 0.046 | 0.09 | 0.045 |

| 型式 | | SA10A-RT01 | | SA10A-RM01 | | SA10A-RB01 | | SA13A-RT01 | | SA13A-RM01 | | SA16A-RT01 | | SA16A-RM01 | |
|------------|---------------|------------|--------|------------|--------|------------|--------|------------|--------|------------|--------|------------|--------|------------|--------|
| スペック・平均値 | | Spec. | AVE. |
| 繰り返し位置決め精度 | (±deg) | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 |
| ロストモーション | (deg) | 0.002 | 0.0005 | 0.002 | 0.0004 | 0.002 | 0.0003 | 0.005 | 0.0008 | 0.005 | 0.0006 | 0.005 | 0.0006 | 0.005 | 0.0004 |
| バックラッシュ | (deg) | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.003 | 0.0001 | 0.003 | 0.0001 | 0.003 | 0.0001 | 0.003 | 0.0001 |
| モーメント荷重 | (arcsec/N•cm) | 0.02 | 0.01 | 0.02 | 0.01 | 0.02 | 0.01 | 0.02 | 0.009 | 0.02 | 0.009 | 0.02 | 0.008 | 0.02 | 0.008 |

製品特徴

送り方式はウォーム&ウォームホイルで構成され精密な加工技術を駆使し高精密部品を採用しております。 製品の組み立ての際、ウォーム&ウォームホイルの歯面 のラップ仕上げ工程を付加させることで、行き戻り誤差のロストモーション、バックラッシュを最小限におさえています。 またラップ仕上げは噛み合う歯面の接触点を面 接触にすることであり耐久性、姿勢安定性、極少ピッチ送りなどの性能にも優れています。 より正確な位置決めへの追求心は妥協なき工程を欠かすことはありません。

高剛性 独自の設計により太く強化されたクロスローラガイドは円筒コロと接触面積を増大させ高性能、高剛性を両立しております。

SA05A-R2T01

アルミ / クロスローラガイド / ボールネジ

| 型式 | SA05A-R2T01 | | SA05A-R2M01 | | SA05A-R2B01 | | SA07A-R2T01 | | SA07A-R2M01 | | SA07A-R2B01 | | |
|------------|---------------|-------|-------------|-------|-------------|-------|-------------|-------|-------------|-------|-------------|-------|--------|
| | スペック・平均値 | Spec. | AVE. | Spec. | AVE. |
| 繰り返し位置決め精度 | (±deg) | 0.003 | 0.0001 | 0.003 | 0.0001 | 0.003 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 | 0.001 | 0.0001 |
| ロストモーション | (deg) | 0.003 | 0.0012 | 0.003 | 0.0006 | 0.003 | 0.0006 | 0.003 | 0.0006 | 0.003 | 0.0004 | 0.003 | 0.0002 |
| バックラッシュ | (deg) | 0.003 | 0.001 | 0.003 | 0.001 | 0.003 | 0.001 | 0.003 | 0.0006 | 0.003 | 0.0004 | 0.003 | 0.0003 |
| モーメント荷重 | (arcsec/N•cm) | 0.41 | 0.29 | 0.41 | 0.283 | 0.41 | 0.295 | 0.06 | 0.036 | 0.06 | 0.037 | 0.06 | 0.038 |



製品特徴

送り方式はボールネジを採用し各生産設備に適し飛躍的に伸びる "耐久性" を重要視した仕様となっております。 ボールネジの採用により安定した高性能、高分解能を実現しています。

省スペース ボールネジを採用することで摺動抵抗が軽減され小型モータを採用。 制限があるスペースへの適用が可能です。

